














## Utilisation rapide du télémètre laser TruPulse 360

### A) Préparation avant d'aller sur le terrain

1. Avant tout travail sur le terrain, il est nécessaire de connaître la déclinaison magnétique du lieu afin de calibrer correctement la boussole interne. Pour cela, vous pouvez vous rendre sur le site <http://www.ngdc.noaa.gov/geomagmodels/Declination.jsp> et rentrer les coordonnées géographiques de la zone de travail (en DDMSS séparer d'espace). Vous obtenez alors la valeur de déclinaison à rentrer dans le télémètre.
2. Pour rentrer la valeur dans l'appareil, allumer le avec le bouton .
3. Accéder au menu en laissant appuyer sur  4 secondes.
4. A l'aide des boutons  et  faite défiler le menu jusqu'à voir apparaître « H\_AnG » puis appuyer sur .
5. Choisissez alors « DECLn » puis valider sur .
6. Choisissez « yes » « DECLn ». Valider.
7. A partir des touches  et  faites défiler les chiffres pour changer la valeur clignotante et valider avec .
8. Quand tous les chiffres sont rentré, la valeur clignote et vous pouvez alors choisir si la valeur est positive ou négative avec  et . Valider. Vous voilà prêt à partir sur le terrain.

### B) Manipulation sur le terrain

1. Une fois arrivé sur le terrain, il est important de calibrer l'appareil. Pour se faire, allumer l'appareil et aller dans le menu comme précédemment ( A ) 3. ). Choisissez alors « DECLn » puis « HACAL » et valider avec .
2. Sélectionner ensuite « YES » « HACAL » puis effectuez la manipulation représentée dans la figure 1 en pointant votre appareil vers le nord. Entre chaque étape, attendez une seconde avant d'appuyer sur  (veillez si possible à éviter toute interférence électromagnétique sur le terrain pour le bon fonctionnement de la boussole).

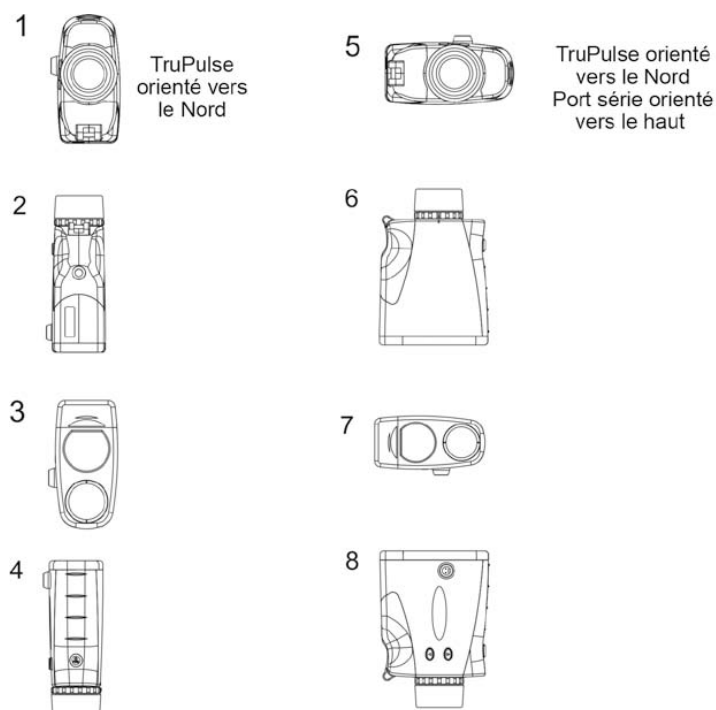


Figure 1: Manipulation de calibration de l'angle horizontale

3. Le message « PASS » indique la réussite de la manipulation, sinon le message « FAIL » apparaît. Dans ce dernier cas, recommencer la manipulation.
4. Procéder ensuite au calibrage du capteur d'inclinaison. Pour cela retourner dans le menu et choisissez « inC », choisissez ensuite « YES » « CAL ». Effectuez la manipulation décrite dans la figure 2 en mettant l'appareil le plus à l'horizontal possible.

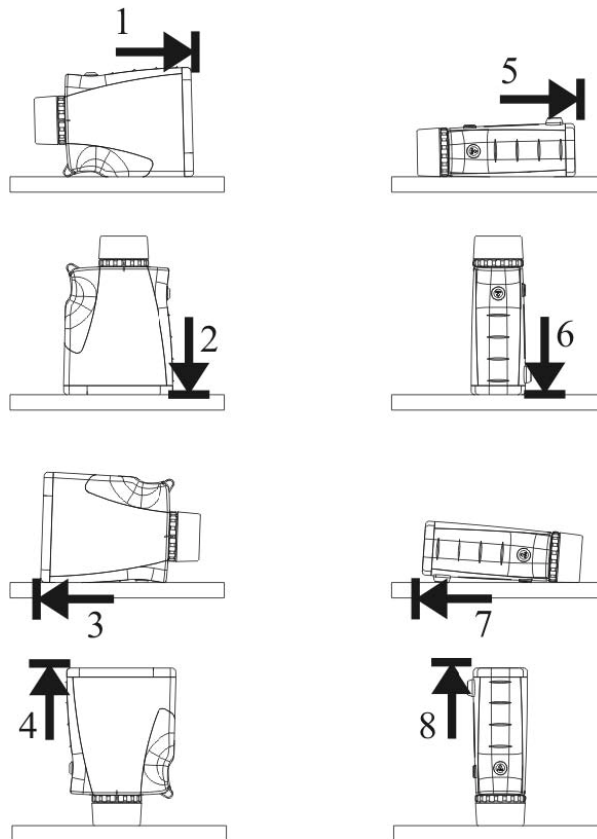


Figure 2: Calibrage du capteur d'inclinaison

5. Le message « PASS » indique la réussite de la manipulation, sinon le message « FAIL » apparaît. Dans ce dernier cas, recommencer la manipulation.
6. Placez-vous sur la prise de mesure de l'appareil et faites apparaître « HD » sur votre écran à l'aide des boutons ▲ et ▼ (vous devriez alors voir s'afficher la représentation de la figure 3).

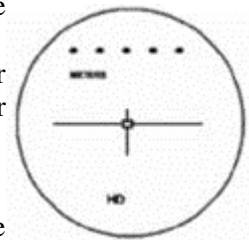




Figure 3: Affichage de l'écran en mode de prise de mesure

7. Faites un test en visant un objet et en appuyant sur . Vérifiez qu'une valeur de distance s'affiche en haut du réticule. Si tel est le cas alors votre appareil est prêt à l'emploi.

### C) Connexion en Bluetooth

1. Si vous souhaitez connecter votre appareil en *Bluetooth*, il faut l'activer en allant dans le menu de l'appareil et sélectionner « Bt ». Puis valider « Bt\_on » avec .
2. Le télémètre est alors prêt à se connecter à votre PDA ou ordinateur de terrain. Aller dans ce dernier puis sélectionner votre utilitaire Bluetooth. Faites rechercher l'appareil si celui-ci n'est pas présent dans la liste des périphériques Bluetooth disponible. Si celui-ci est visible, alors vos équipements communiquent entre eux. (le nom sous lequel apparaît le télémètre devrait être de la forme « TP360B000000 », 000000 étant le numéro de série).
  - Si c'est la première fois que vous connectez l'appareil, le mot de passe demandé est le 111.
  - Dans les paramètres de connexion, prenez note du port COM par lequel votre périphérique va communiquer.